

مجموعه تمرینات

- ۱- الف) سامانه
 ب) منفی کار نیروی وزن (پ) مبدأ
 ج) متغیر، ثابت، متغیر (چ) جنبشی، پتانسیل
 د) همه نیروها (وزن و فنر و مقاومت هوا)، وزن و فنر، غیر از وزن و فنر
 ث) وزن، پتانسیل به جنبشی
 خ) پایداری انرژی
 ذ) مثبت، مثبت

۲-

تغییر انرژی جنبشی	تغییر انرژی پتانسیل گرانشی	تغییر انرژی مکانیکی	کار نیروی وزن	کار نیروی مقاومت هوا	
-	+	-	-	-	فقط هنگام صعود
+	-	-	+	-	فقط هنگام فرود
-	o	-	o	-	در کل رفت و برگشت

۳- $W = K + U$ ، انرژی پتانسیل مربوط با موقعیت و انرژی جنبشی وابسته به تندی در حرکت است.

۴- انرژی شخص در زه به صورت انرژی پتانسیل ذخیره می‌گردد. انرژی پتانسیل در زه به صورت انرژی جنبشی در تیر ظاهر می‌گردد.

۵- به صورت انرژی گرمایی در محل تماس لنت و چرخ‌ها تلف می‌شود.

۶- انرژی باد باعث انرژی جنبشی در پره‌های مولد شده و سپس این انرژی در مولد-برق به انرژی الکتریکی تبدیل می‌شود. قطعاً این مولدها از انرژی جنبشی باد یا به عبارتی از تندی باد می‌کاهند.

۷- F نیروی دست بر جسم است.

$$\Delta U = -W_{mg}$$

$$\Delta K = W_{mg} + W_F$$

$$\Delta E = \Delta U + \Delta K = W_F$$

۸- بر ماهواره نیروهای mg (وزن) و F (نیروی موشک) و f (نیروی مقاومت جو) وارد می‌گردد.

$$\Delta U > 0, \Delta K > 0, \Delta E > 0$$

$$\Delta U = -W_{mg}, \Delta K = W_{mg} + W_F + W_f, \Delta E = W_F + W_f$$

۹- خیره، شهاب سنگ در تماس با جو به شدت گرم شده و می‌سوزد. براساس قانون پایداری انرژی می‌توان گفت انرژی جنبشی آن تبدیل به انرژی گرمایی و نورانی می‌شود.

۱۰- نیروی خالص وارد بر جسمی با مقاومت هوا، کمتر و شتاب آن نیز کمتر است ($F = m \cdot a$). این جسم مسیر را با سرعت

متوسط کمتری طی کرده و زمان حرکت آن بیشتر است ($\bar{v} = \frac{\Delta y}{\Delta t}$). تغییر انرژی پتانسیل گرانشی برای هر دو یکسان

است ($\Delta U = -W_{mg}$). اما جسم با مقاومت هوا کاهش انرژی مکانیکی دارد ($\Delta E = W_f < 0$). و برای این جسم تغییر

انرژی جنبشی نیز کمتر است ($\Delta E = \Delta K + \Delta U$).

۱۱- الف) در مسیر AB، نیروی فتر $F_e > mg$ سرعت و انرژی جنبشی رو به افزایش است. در مسیر BC، نیروی فتر $F_e < mg$ سرعت و انرژی جنبشی رو به کاهش است.

ب) mg همواره رو به پایین و کار آن W_{mg} است. نیروی فتر بر جسم F_e رو به بالا و کار آن W_e است.

$$\Delta K = W \Rightarrow K_r - K_i = W_{mg} + W_e$$

در حرکت از A تا B، $\Delta K > 0$ و $W_{mg} > 0$ و $W_e < 0$ و $|W_e| < W_{mg}$ است. $K_B - K_A = W_{mg} + W_e$

در حرکت از B تا C، $\Delta K < 0$ و $W_{mg} > 0$ و $W_e < 0$ و $|W_e| > W_{mg}$ است. $K_C - K_B = W_{mg} + W_e$

پ)

$$\Delta K = W \Rightarrow K_C - K_A = W_{mg} + W_e \Rightarrow W_e = -W_{mg}$$

در تمرین ۱۱ یادآوری این نکته که در مسیر ABC نیروی وزن ثابت اما نیروی فتر با جهت ثابت (رو به بالا) دارای اندازه متغیر و رو به افزایش است مفید می‌باشد. اشاره نمائیم که برای نیروهای متغیر لازم است از نیروی متوسط استفاده شود. مثلاً در حالتی که فتر نسبت به طول عادی افزایش طول به اندازه x دارد



یادداشت برای همکار

می‌توان نوشت: (ویژه دانش‌آموزان علاقمند)

$$W = \bar{F} \cdot d \cdot \cos\theta \Rightarrow W_e = \frac{+kx}{\gamma} \times x \cos 180^\circ \Rightarrow W_e = -\frac{1}{\gamma} kx^2 \quad (W_e \text{ کار نیروی فتر بر جسم است})$$

شما هم تجربه خود را در سایت مرآت www.meraat.ir بخش صندوق تجربیات به اشتراک بگذارید

$$E_1 = E_r \Rightarrow K_1 + U_1 = K_r + U_r \Rightarrow \frac{1}{\gamma} mv_1^2 + mgh_1 = \frac{1}{\gamma} mv_r^2 + mgh_r \quad (۱۲- الف)$$

$$h_r = 0 \Rightarrow v_r^2 - v_1^2 = 2gh \Rightarrow v_r^2 - 10^2 = 2 \times 10 \times 15 \Rightarrow v_r = 20 \frac{m}{s}$$

ب)

$$\Delta E = W_{air} \Rightarrow \Delta K + \Delta U = \frac{1}{10} \times \Delta U \Rightarrow \Delta K = -\frac{9}{10} \Delta U$$

$$\frac{1}{\gamma} m(v_r^2 - v_1^2) = -\frac{9}{10} \times mg(\Delta h) \Rightarrow \frac{1}{\gamma} (v_r^2 - 10^2) = -\frac{9}{10} \times 10(-15) \Rightarrow v_r \approx 19.2 \frac{m}{s}$$

۱۳- الف) کشش نخ بر تمام اجزاء مسیر عمود بوده و کار آن صفر است.

$$\Delta K = W \Rightarrow \frac{1}{\gamma} mv_B^2 - \frac{1}{\gamma} mv_A^2 = mgh + 0 \Rightarrow v_B = \sqrt{2gh}$$

$$\Rightarrow v_B = \sqrt{2g(1 - \cos 60^\circ)} \Rightarrow v_B = \sqrt{2 \times 10 \times 2(1 - \frac{1}{2})} \Rightarrow v_B = 2\sqrt{5} \frac{m}{s} \approx 4.47 \frac{m}{s}$$

ب)

$$\Delta K = W \Rightarrow \frac{1}{\gamma} mv_B^2 - 0 = mgh + 0 \Rightarrow v_B = \sqrt{1/8gh}$$

$$\Rightarrow v_B = \sqrt{1/8 \times 10 \times (2 - 2 \times \frac{1}{\gamma})} \Rightarrow v_B = 3\sqrt{2} \frac{m}{s} \approx 4.24 \frac{m}{s}$$

$$v_f - v_i = \frac{3000}{1000} \times v_i \Rightarrow v_f - 18000 = 3 \times 18000 \Rightarrow v_f = 72000 \frac{km}{h} \quad (۱۴- الف)$$

$$K = \frac{1}{\gamma} mv^2 \Rightarrow K_f = \frac{1}{\gamma} \times 200 \times \left(\frac{72000}{3.6}\right)^2 \Rightarrow K_f = 4 \times 10^9 J$$

$$K = \frac{1}{\gamma} mv^2 \Rightarrow K_i = \frac{1}{\gamma} \times 200 \times \left(\frac{18000}{3.6}\right)^2 \Rightarrow K_i = 2/5 \times 10^9 J$$

ب)

$$W = K_f - K_i \Rightarrow W = (4 - 0.2) \times 10^9 \Rightarrow W = 3.75 \times 10^9 J$$

$$\Delta K = W_t = W_{mg} + W_f \Rightarrow 0 = W_{mg} + W_f \Rightarrow W_f = -mgh \Rightarrow W_f = -0.45 \times 10 \times 2.5 = -11.25 \text{ J}$$

$$\Delta K = W_{mg} + W_F \Rightarrow 0 = -200 \times 10 \times 2 + W_F \Rightarrow W_F = 4000 \text{ J} \quad (16\text{-الف})$$

(ب) بله، وزنه‌برداری که خم می‌شود تا وزنه را بردارد برای تغییر وضع بدن خود نیز تا ایستادن باید کار انجام دهد.

$$W_{mg} = mgh = mg \times (x \sin 30^\circ) = 0.5 \times 10 \times 1/2 \times \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow W_{mg} = 3 \text{ J} \quad (17\text{-الف})$$

$$W_e = -\Delta U_e \Rightarrow W_e = -2 \text{ J}, W_{F_N} = 0$$

$$\Delta K_{AC} = W_{mg} + W_e + W_{F_N} + W_{f_k} \Rightarrow 0 = 3 - 2 + 0 + W_{f_k} \Rightarrow W_{f_k} = -1 \text{ J}$$

(ب)

$$\Delta K_{AB} = W_{mg} + W_F + W_{f_k} \Rightarrow K_B - 0 = 0.5 \times 10 \left(1 \times \frac{1}{\sqrt{2}}\right) + 0 + \frac{1}{\sqrt{2}}(-1) \Rightarrow K_B = 1/\sqrt{2} \text{ J}$$

$$E_A = E_B \Rightarrow mgh_A + 0 = 0 + \frac{1}{2}mv_B^2 \Rightarrow v_B = \sqrt{2gh_A} \quad (18)$$

$$v_B = \sqrt{2 \times 10 \times 1/8} \Rightarrow v_B = \frac{5}{2} \text{ m/s}$$

$$E_C - E_B = W_f \Rightarrow 0 - \frac{1}{2}mv_B^2 = f_k \times d \times \cos \pi \Rightarrow \frac{1}{2} \times 10 \times 25 = f_k \times 3 \Rightarrow f_k = 0.6 \text{ N}$$

$$\Delta K = W_t \Rightarrow \frac{1}{2}m(v_2^2 - v_1^2) = -mgh + \frac{20}{100}(-mgh) \quad (19)$$

$$\frac{1}{2}(20^2 - v_1^2) = -\frac{2}{5} \times 10 \times 2 \Rightarrow v_1 = 21.16 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

ویژه دانش‌آموزان علاقمند

۱- مسائل ۱۲ تا ۱۹ (مسائل فوق) نمونه‌هایی از حضور نیروی متغیر (نیروی فنر) و مسیریابی غیر راست هستند که می‌توان در همه آنها از $\Delta K = W_t$ استفاده کرد.

۲- دو گلوله باردار که برهم نیرو وارد می‌کنند و اگر رها شوند با کار نیروهای الکتریکی، انرژی پتانسیل الکتریکی تبدیل به انرژی جنبشی می‌شود.

۳- الف) چون بسته غذایی همراه با بالگرد سرعت افقی داشته، از دید خلبان سرعت اولیه بسته غذایی صفر و سقوط آزاد در امتداد قائم است. خلبان بسته غذایی را تا لحظه رسیدن به زمین زیر پای خود می‌بیند و مسیر خط راست قائم است.

$$\Delta K = W \Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 - 0 = mgh \Rightarrow v = \sqrt{2gh} = \sqrt{2 \times 10 \times 125} \Rightarrow v = 50 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

(ب) از نظر این شخص بسته غذایی دارای $v_0 = 50 \frac{\text{m}}{\text{s}}$ در راستای افق است که در مسیر منحنی به زمین می‌رسد.

$$\Delta K = W \Rightarrow \frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}mv_0^2 = mgh \Rightarrow v = \sqrt{v_0^2 + 2gh} = \sqrt{50^2 + 2 \times 10 \times 125} \Rightarrow v \approx 70.7 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$|F_1| = |F_2| \Rightarrow m_1|a_1| = m_2|a_2| \Rightarrow m_1 \times \frac{|\Delta v_1|}{\Delta t} = m_2 \times \frac{|\Delta v_2|}{\Delta t} \quad (4)$$

$$\Rightarrow m_1|\Delta v_1| = m_2|\Delta v_2| \Rightarrow 100m_2 \times |\Delta v_1| = m_2 \times |\Delta v_2| \Rightarrow |\Delta v_2| = 100|\Delta v_1|$$

$$\Delta E = 0 \Rightarrow E_1 = E_2 \Rightarrow mgh_1 + \frac{1}{2}mv_1^2 = \frac{1}{2}mv_2^2 + 0 \quad (5\text{-الف})$$

$$10 \times 60 + \frac{1}{2} \times 20^2 = \frac{1}{2}v_2^2 \Rightarrow v_2 = 40 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$\Delta E = W_F \Rightarrow E_2 - E_1 = -0.10U_1 \Rightarrow \frac{1}{2}mv_2^2 - (mgh_1 + \frac{1}{2}mv_1^2) = -0.10mgh_1 \quad (ب)$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}v_2^2 - 10 \times 60 - \frac{1}{2} \times 20^2 = -0.1 \times 10 \times 60 \Rightarrow v_2 \approx 38.47 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

(ب)

$$\Delta E = W_F \Rightarrow E_r - E_i = -0.1 E_i \Rightarrow E_r = 0.9 E_i \Rightarrow$$

$$\frac{1}{2} m v_r^2 = 0.9 \left(\frac{1}{2} m v_i^2 + m g h_i \right) \Rightarrow \frac{1}{2} v_r^2 = 0.9 \left(\frac{1}{2} \times 20^2 + 10 \times 60 \right) \Rightarrow v_r \approx 37.95 \frac{m}{s}$$

$$\frac{\Delta K}{\Delta K'} = \frac{\frac{1}{2} m (v_r^2 - 0)}{\frac{1}{2} m' (v'^2 - 0)} = \frac{0.5 m' \times 18^2}{m' \times 1^2} \Rightarrow \frac{\Delta K}{\Delta K'} = 32$$

۶- الف

(ب)

$$\frac{W_{mg}}{W_{m'g}} = \frac{mgh}{m'gh} = \frac{\Delta m' gh}{m' gh} \Rightarrow \frac{W_{mg}}{W_{m'g}} = 0.5$$

(ب)

$$\frac{W_f}{W_{f'}} = \frac{\Delta E}{\Delta E'} = \frac{K - U_o}{K' - U_o'} = \frac{\frac{1}{2} m v_r^2 - mgh}{\frac{1}{2} m' v'^2 - m' gh} = \frac{\frac{1}{2} \times 0.5 m' \times 18^2 - 0.5 m' \times 10 \times 10^2}{\frac{1}{2} m' \times 1^2 - m' \times 10 \times 10^2} \Rightarrow \frac{W_f}{W_{f'}} \approx 4/98$$

$$E_i = E_f \Rightarrow mgh_i + 0 = 0 + \frac{1}{2} m v_f^2 \Rightarrow v_f = \sqrt{2gh_i} = \sqrt{2 \times 10 \times 1/8} \Rightarrow v_f = 6 \frac{m}{s}$$

۷- الف

(ب)

$$E_i = E_f \Rightarrow mgh'_i + 0 = U_e + 0 \Rightarrow U_e = 0.2 \times 10 \times (1/8 + 0.2) \Rightarrow U_e = 4J$$

۸- همواره $U_g < 0$ و هرچه فاصله از مرکز زمین بیش تر شود انرژی بیشتر شده و به صفر نزدیک می شود. به ازاء $r = \infty$ این انرژی بیشینه شده و صفر می گردد، یعنی مبدأ نقطه بینهایت دور است.

۹- الف) نیروی عمودی سطح (N) بر اجزاء مسیر عمود بوده و کار آن صفر است.

$$E_A = E_C \Rightarrow mgh_A = mgh_C + \frac{1}{2} m v_C^2 \Rightarrow 10 \times 1 = 10 \times 0.2 + \frac{1}{2} v_C^2 \Rightarrow v_C = 4 \frac{m}{s}$$

(ب) در نقطه C هر دو نیروی N و mg قائم رو به پایین هستند و شتاب ایجاد می کنند.

$$F = m \cdot a \Rightarrow N + mg = ma \Rightarrow N + 0.2 \times 10 = 0.2 \times 160 \Rightarrow N = 20N$$

(پ)

$$\Delta U_g = -W_{mg} = -(+mgh_{AC}) = -0.2 \times 10 \times 0.8 \Rightarrow \Delta U_g = -1/6J$$

$$\Delta K = \frac{1}{2} m (v_C^2 - v_A^2) = \frac{1}{2} \times 0.2 \times (4^2 - 0) \Rightarrow \Delta K = 1/6J$$

$$\Delta E = \Delta K + \Delta U = -1/6 + 1/6 \Rightarrow \Delta E = 0$$

بر اساس پایستگی انرژی مکانیکی، $\Delta E = 0$ است.

همان طور که می دانید مباحث دینامیکی حرکت دایره ای قائم جالب اما خارج از حیطه آموزشی این کتاب است. حداقل در تمرین ۹ می توان به رسم دو نیروی N و mg در نقاط دلخواه مسیر BC اقدام کرد تا جهت نیروی N در نقطه C بهتر درک شود.



یادآوری برای همکار

شما هم تجربه خود را در سایت مرات www.meraat.ir بخش صندوق تجربیات به اشتراک بگذارید.

آزمون چهارگزینه ای

$$\frac{W_F}{\Delta U_g} = \frac{\Delta K - W_{mg}}{-W_{mg}} = \frac{(\frac{1}{2} m \times \frac{1}{2} gh - 0) - (-mgh)}{-(-mgh)} = \frac{5}{4}$$

۱- گزینه «۲»

$$\Delta E = W_f \Rightarrow \Delta U + \Delta K = -\vec{f} \cdot h \Rightarrow -40 + 25 = -\vec{f} \times 6 \Rightarrow \vec{f} = 2/5N$$

۲- گزینه «۱»

$$\sin\theta = \frac{h}{x} \Rightarrow 0.5 = \frac{h}{1} \Rightarrow h = 1 \text{ m} \quad \text{گزینه «۴» -۳}$$

$$W_{f_k} = -Q = -0.2 \times |\Delta U_g| = -0.2 \times 0.5 \times 10 \times 1 = -1 \text{ J}$$

$$W_{mg} = m \cdot g \cdot h = 0.5 \times 10 \times 1 = 0.5 \text{ J}$$

$$\Delta K = W \Rightarrow \frac{1}{2} \times 0.5 \times v^2 - 0 = 0.5 - 1 \Rightarrow v^2 = 1.6 \Rightarrow v = 1.26 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$0.4 \div 3/6 = 15 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad \text{گزینه «۳» -۴}$$

$$\Delta E = \frac{1}{2} m(v_2^2 - v_1^2) = \frac{1}{2} \times 0.4(15^2 - 20^2) \Rightarrow \Delta E = -3.5 \text{ J}$$

$$E_1 = E_2 \Rightarrow mgh = \frac{1}{2} mv^2 \Rightarrow v = \sqrt{2gh} \quad \text{گزینه «۴» -۵}$$

چون h برای هر دو یکسان است، $\frac{v_A}{v_B} = 1$ می‌گردد.

$$E_A = E_B \Rightarrow mgh_A = \frac{1}{2} mv_B^2 \Rightarrow v_B = \sqrt{2gh_A} = \sqrt{2 \times 10 \times 0.5} \Rightarrow v_B = 3.16 \frac{\text{m}}{\text{s}} \quad \text{گزینه «۲» -۶}$$

$$E_A = E_C \Rightarrow mgh'_A = U_e \Rightarrow U_e = 0.5 \times 10 \times 0.6 \Rightarrow U_e = 3 \text{ J}$$

$$E_1 = E_2 \Rightarrow K_1 + U_1 = K_2 + U_2 \Rightarrow 0 + 40 = 200 + 40 \times 4 \Rightarrow h = 9 \text{ m} \quad \text{گزینه «۱» -۷}$$

$$\text{گزینه «۸» -۸}$$

$$E_2 = E_1 \Rightarrow E_2 = K_1 + U_1 \Rightarrow E_2 = \frac{1}{2} mv_1^2 + 0 = \frac{1}{2} \times 2 \times 10^2 \Rightarrow E_2 = 100 \text{ J}$$

$$\text{گزینه «۴» -۹}$$

$$\Delta K = W_{mg} + W_{F_N} + W_e + W_{f_k} \Rightarrow 0 = 0 + 0 + 0.4 + f_k \times 1(\cos 18^\circ) \Rightarrow f_k = 0.4 \text{ N}$$

$$\text{گزینه «۳» -۱۰}$$

$$E_1 = E_2 \Rightarrow K_1 + U_1 = K_2 + U_2 \Rightarrow 0 + 0 = K_2 + (mgh + mgh') \Rightarrow$$

$$K_2 = -(mgh + mgh') = -[0.1 \times 10 \times 0.25 + 0.1 \times 10 \times (-0.75)] \Rightarrow K_2 = 0.5 \text{ J}$$

بزرگوارترین مردمان، کوچکوارترین آنهایند و
پیچیده‌ترین روح‌ها، ساده‌ترین آنهایند.



تنبلی، اگر نبود، این همه اختراعات برای راحتی
و رفاه بشر کجا بود؟



دانش‌آموزی که شخصاً به کسب دانش
می‌پردازد، در مقایسه با آن که دانش از طریق
معلم در اختیارش قرار می‌گیرد، عملکرد
بهتری دارد.

باید دانست که غالباً کودک علت آن‌چه را شما
عیب می‌دانید، نمی‌داند، لذا قبل از سرزنش، او
را بر پیامد رفتار خویش آگاه کنید تا فاصله‌ای
بین فهم شما و او ایجاد نشود.